

**20** 1. On néglige l'action de l'air sur le système.

D'après la deuxième loi de Newton,  $m \cdot \vec{a} = m \cdot \vec{g}_0$  d'où  $\vec{a} = \vec{g}_0$ .

$$\text{Dans le repère orthonormé } (O ; x, y), \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \begin{cases} \frac{dv_x}{dt} = a_x = 0 \\ \frac{dv_y}{dt} = a_y = -g_0 \end{cases}$$

Par intégration, on en déduit un ensemble de primitives possibles :

$$\vec{v}(t) \begin{cases} v_x(t) = k_1 \\ v_y(t) = -g_0 \cdot t + k_2 \end{cases} \quad \text{où } k_1 \text{ et } k_2 \text{ sont des constantes.}$$

La connaissance de la vitesse initiale (à  $t = 0$  s) permet d'établir les valeurs de chacune des deux constantes par identification de deux termes égaux :

$$\vec{v}(0) = \vec{v}_0 \quad \text{d'où} \begin{cases} v_x(0) = k_1 = v_0 \cdot \cos \alpha \\ v_y(0) = -g_0 \times 0 + k_2 = v_0 \cdot \sin \alpha \end{cases}$$

Soit :

$$\vec{v}(t) \begin{cases} v_x(t) = v_0 \cdot \cos \alpha \\ v_y(t) = -g_0 \cdot t + v_0 \cdot \sin \alpha \end{cases}$$

De même, puisque  $\vec{v} = \frac{d\vec{OG}}{dt}$ , après intégration et en connaissant la position initiale O, il vient :

$$\vec{OG}(t) \begin{cases} x(t) = v_0 \cdot \cos \alpha \cdot t \\ y(t) = -\frac{g_0}{2} \cdot t^2 + v_0 \cdot \sin \alpha \cdot t \end{cases}$$

2. Par substitution de la variable  $t = \frac{x}{v_0 \cdot \cos \alpha}$  dans l'expression de  $y(t)$ , on obtient l'équation de la trajectoire :

$$y(x) = \frac{-g_0}{2v_0^2 \cdot \cos^2 \alpha} x^2 + x \cdot \tan \alpha$$

3. On suppose que le ballon est récupéré au niveau du sol. Le ballon touche le sol à l'instant  $t_f$  pour lequel  $y(t_f) = 0$ , soit  $-\frac{g_0}{2} t_f^2 + v_0 \cdot \sin \alpha \cdot t_f = 0$  d'où :

$$t_f = \frac{2v_0 \cdot \sin \alpha}{g_0} \quad \text{soit } t_f = \frac{2 \times 10,0 \times \sin 60^\circ}{9,8} = 1,8 \text{ s.}$$