

1 La proposition A n'est pas une bonne réponse car la vitesse n'est colinéaire au vecteur position que dans le cas d'un mouvement rectiligne.

La proposition B n'est pas une bonne réponse car le vecteur position n'est pas obtenu en dérivant le vecteur vitesse (c'est l'inverse).

La proposition C est une bonne réponse.

2 La proposition A n'est pas une bonne réponse car la vitesse n'est colinéaire au vecteur accélération que dans le cas d'un mouvement rectiligne.

La proposition B est une bonne réponse.

La proposition C n'est pas une bonne réponse car le vecteur vitesse n'est pas obtenu en dérivant le vecteur accélération (c'est l'inverse).

3 La proposition A est une bonne réponse.

La proposition B n'est pas une bonne réponse car la vitesse n'est colinéaire au vecteur accélération que dans le cas d'un mouvement rectiligne.

La proposition C est une bonne réponse.